



МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ  
РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение  
высшего образования  
«Магнитогорский государственный технический университет им. Г.И. Носова»



УТВЕРЖДАЮ

Директор ИЭиАС

В.Р. Храмшин

03.02.2026 г.

**РАБОЧАЯ ПРОГРАММА ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)**

**МОДЕЛИРОВАНИЕ В ЭЛЕКТРОПРИВОДЕ**

Направление подготовки (специальность)  
13.03.02 Электроэнергетика и электротехника

Направленность (профиль/специализация) программы  
Электропривод и автоматика

Уровень высшего образования - бакалавриат

Форма обучения  
заочная

Институт/ факультет	Институт энергетики и автоматизированных систем
Кафедра	Автоматизированного электропривода и мехатроники
Курс	4

Магнитогорск  
2026 год

Рабочая программа составлена на основе ФГОС ВО - бакалавриат по направлению подготовки 13.03.02 Электроэнергетика и электротехника (приказ Минобрнауки России от 28.02.2018 г. № 144)

Рабочая программа рассмотрена и одобрена на заседании кафедры Автоматизированного электропривода и мехатроники 29.01.2026, протокол № 5

Зав. кафедрой All А.А. Николаев

Рабочая программа одобрена методической комиссией ИЭиАС 03.02.2026 г. протокол № 5

Председатель Храмшин В.Р. Храмшин

Рабочая программа составлена: доцент кафедры АЭПиМ, к.т.н.

Линьков С.А. Линьков

Рецензент зам. начальника ЦЭТЛ ПАО "ММК" по электроприводу, к.т.н. А.Ю. Юдин



? АЭД

## Лист актуализации рабочей программы

---

---

Рабочая программа пересмотрена, обсуждена и одобрена для реализации в 2027 - 2028 учебном году на заседании кафедры Автоматизированного электропривода и

Протокол от \_\_\_\_\_ 20\_\_ г. № \_\_\_\_  
Зав. кафедрой \_\_\_\_\_ А.А. Николаев

---

---

Рабочая программа пересмотрена, обсуждена и одобрена для реализации в 2028 - 2029 учебном году на заседании кафедры Автоматизированного электропривода и

Протокол от \_\_\_\_\_ 20\_\_ г. № \_\_\_\_  
Зав. кафедрой \_\_\_\_\_ А.А. Николаев

---

---

Рабочая программа пересмотрена, обсуждена и одобрена для реализации в 2029 - 2030 учебном году на заседании кафедры Автоматизированного электропривода и

Протокол от \_\_\_\_\_ 20\_\_ г. № \_\_\_\_  
Зав. кафедрой \_\_\_\_\_ А.А. Николаев

---

---

Рабочая программа пересмотрена, обсуждена и одобрена для реализации в 2030 - 2031 учебном году на заседании кафедры Автоматизированного электропривода и

Протокол от \_\_\_\_\_ 20\_\_ г. № \_\_\_\_  
Зав. кафедрой \_\_\_\_\_ А.А. Николаев

---

---

Рабочая программа пересмотрена, обсуждена и одобрена для реализации в 2031 - 2032 учебном году на заседании кафедры Автоматизированного электропривода и

Протокол от \_\_\_\_\_ 20\_\_ г. № \_\_\_\_  
Зав. кафедрой \_\_\_\_\_ А.А. Николаев

### **1 Цели освоения дисциплины (модуля)**

Целями освоения дисциплины «Моделирование в электроприводе» является обучение будущих бакалавров знаниям существующих методов аналогового и цифрового моделирования современного электропривода, отработка навыков применения существующих программ моделирования работы электроприводов, приобретение практического опыта анализа работы современных электроприводов.

Задачи дисциплины – усвоение студентами:

- алгоритмов численных методов интегрирования линейных и нелинейных систем дифференциальных уравнений;
- принципов структурного моделирования элементов электропривода;
- методов аналогового и цифрового моделирования современного электропривода.

### **2 Место дисциплины (модуля) в структуре образовательной программы**

Дисциплина Моделирование в электроприводе входит в обязательную часть учебного плана образовательной программы.

Для изучения дисциплины необходимы знания (умения, владения), сформированные в результате изучения дисциплин/ практик:

Математика

Электрические машины

Знания (умения, владения), полученные при изучении данной дисциплины будут необходимы для изучения дисциплин/практик:

Системы управления электроприводов

### **3 Компетенции обучающегося, формируемые в результате освоения дисциплины (модуля) и планируемые результаты обучения**

В результате освоения дисциплины (модуля) «Моделирование в электроприводе» обучающийся должен обладать следующими компетенциями:

Код индикатора	Индикатор достижения компетенции
ОПК-4	Способен использовать методы анализа и моделирования электрических цепей и электрических машин
ОПК-4.1	Способен оценивать параметры нормальных и аварийных режимов электрических цепей и машин с использованием методов анализа и моделирования
ОПК-4.2	Разрабатывает мероприятия по улучшению показателей качества работы электрических цепей и машин

#### 4. Структура, объём и содержание дисциплины (модуля)

Общая трудоемкость дисциплины составляет 3 зачетных единиц 108 академических часов, в том числе:

- контактная работа – 10,7 академических часов;
- аудиторная – 10 академических часов;
- внеаудиторная – 0,7 академических часов;
- самостоятельная работа – 93,4 академических часов;
- в форме практической подготовки – 0 академических часов;

– подготовка к зачёту – 3,9 академических часов

Форма аттестации - зачет

Раздел/ тема дисциплины	Курс	Аудиторная контактная работа (в академических часах)			Самостоятельная работа студента	Вид самостоятельной работы	Форма текущего контроля успеваемости и промежуточной аттестации	Код компетенции
		Лек.	лаб. зан.	практ. зан.				
1. Раздел 1.								
1.1 Моделирование нелинейных блоков теории автоматического регулирования (ТАУ)	4	1	2		30	- самостоятельно изучение учебной литературы [1,2]; - подготовка к аудиторной контрольной работе №1.	Лабораторные занятия, аудиторная контрольная работа №1 (тестирование)	ОПК-4.1
1.2 Моделирование структурных схем на ЭВМ в среде MatLab Simulink		1	2		30	- самостоятельно изучение учебной литературы [1,2,3]; - подготовка к аудиторной контрольной работе №2.	Лабораторные занятия, аудиторная контрольная работа №2 (тестирование)	ОПК-4.1
1.3 Моделирование основных элементов систем автоматизированного электропривода		2	2		33,4	- самостоятельно изучение учебной литературы [1,2,3]; - подготовка к аудиторной контрольной работе №3.	Лабораторные занятия, аудиторная контрольная работа №3 (тестирование)	ОПК-4.1, ОПК-4.2
Итого по разделу		4	6		93,4			
Итого за семестр		4	6		93,4		зачёт	
Итого по дисциплине		4	6		93,4		зачет	

## **5 Образовательные технологии**

Для реализации предусмотренных видов учебной работы в качестве образовательных технологий в преподавании дисциплины «Моделирование в электроприводе» используются традиционная и модульно - компетентностная технологии.

Передача необходимых теоретических знаний и формирование основных представлений по курсу «Моделирование в электроприводе» происходит с использованием мультимедийного оборудования.

Лекции проходят в традиционной форме, в форме лекций-консультаций и проблемных лекций. Теоретический материал на проблемных лекциях является результатом усвоения полученной информации посредством постановки проблемного вопроса и поиска путей его решения. На лекциях – консультациях изложение нового материала сопровождается постановкой вопросов и дискуссией в поисках ответов на эти вопросы.

При проведении практических занятий используются работа в команде и методы ИТ.

Самостоятельная работа стимулирует студентов в процессе подготовки домашних заданий, при решении задач на лабораторных занятиях, при подготовке к контрольным работам (тестам) и итоговой аттестации.

## **6 Учебно-методическое обеспечение самостоятельной работы обучающихся**

Представлено в приложении 1.

## **7 Оценочные средства для проведения промежуточной аттестации**

Представлены в приложении 2.

## **8 Учебно-методическое и информационное обеспечение дисциплины**

### **а) Основная литература:**

1. Фурсов, В.Б. Моделирование электропривода : учебное пособие / В.Б. Фурсов. — 2-е изд., испр. и доп. — Санкт-Петербург : Лань, 2019. — 220 с. — ISBN 978-5-8114-3566-1. — Текст : электронный // Лань : электронно-библиотечная система. — URL: <https://e.lanbook.com/book/121467>

2. Алпатов, Ю. Н. Математическое моделирование производственных процессов : учебное пособие / Ю. Н. Алпатов. — 2-е изд., испр. — Санкт-Петербург : Лань, 2018. — 136 с. — ISBN 978-5-8114-3052-9. — Текст : электронный // Лань : электронно-библиотечная система. — URL: <https://e.lanbook.com/book/107271> (дата обращения: 19.09.2020). — Режим доступа: для авториз. пользователей.

### **б) Дополнительная литература:**

1. Линьков С. А. Моделирование в электроприводе : учебное пособие / С. А. Линьков, А. А. Радионов ; МГТУ. - Магнитогорск, 2010. - 83 с. : ил., схемы, табл. - URL: <https://host.megaprolib.net/MP0109/Download/MObject/1788>. - Текст : непосредственный. - дата обращения: 14.03.2026

2. Голубева, Н. В. Математическое моделирование систем и процессов : учебное пособие / Н. В. Голубева. — 2-е изд., стер. — Санкт-Петербург : Лань, 2016. — 192 с. — ISBN 978-5-8114-1424-6. — Текст : электронный // Лань : электронно-библиотечная система. — URL: <https://e.lanbook.com/book/76825> (дата обращения: 19.09.2020). — Режим доступа: для авториз. пользователей.

3. Затонский, А. В. Моделирование объектов управления в MatLab : учебное пособие / А. В. Затонский, Л. Г. Тугашова. — Санкт-Петербург : Лань, 2019. — 144 с.

— ISBN 978-5-8114-3270-7. — Текст : электронный // Лань : электронно-библиотечная система. — URL: <https://e.lanbook.com/book/111915> (дата обращения: 19.09.2020). — Режим доступа: для авториз. пользователей.

**в) Методические указания:**

1. Линьков, С. А. Моделирование в электроприводе. Учебно-методические указания к л/р 1-6. URL: <https://newlms.magtu.ru/course/view.php?id=71863>.

**г) Программное обеспечение и Интернет-ресурсы:**

**Программное обеспечение**

Наименование ПО	№ договора	Срок действия лицензии
MS Office 2007 Professional	№ 135 от 17.09.2007	бессрочно
MathWorks MathLab v.2014 Classroom License	К-89-14 от 08.12.2014	бессрочно

**Профессиональные базы данных и информационные справочные системы**

Название курса	Ссылка
Электронные ресурсы библиотеки МГТУ им. Г.И. Носова	<a href="https://host.megaprolib.net/M/P0109/Web">https://host.megaprolib.net/M/P0109/Web</a>

**9 Материально-техническое обеспечение дисциплины (модуля)**

Материально-техническое обеспечение дисциплины включает:

Тип и название аудитории	Оснащение аудитории
Учебные аудитории для проведения занятий лекционного типа (а. 023,227,123)	мультимедийные средства хранения, передачи и представления информации
Учебная аудитория для проведения лабораторных занятий: лаборатория автоматизированного электропривода постоянного и переменного тока (а. 023,227а)	компьютеры Syntex mod-1+ LCD LG TFT19
Учебные аудитории для проведения групповых и индивидуальных консультаций, текущего контроля и промежуточной аттестации (а. 023,227а)	Доска, мультимедийный проектор, экран
Учебные аудитории для самостоятельной работы обучающихся (а. 023,227а)	Персональные компьютеры с ПО из п. 8(г), выходом в Интернет и с доступом в электронную информационно-образовательную среду университета

## Приложение 1

### Учебно-методическое обеспечение самостоятельной работы обучающихся

По дисциплине «Моделирование в электроприводе» предусмотрена аудиторная и внеаудиторная самостоятельная работа обучающихся.

Аудиторная самостоятельная работа студентов предполагает ответы на вопросы на лабораторных занятиях при защите работ.

#### **Тема 1. Моделирование нелинейных блоков теории автоматического регулирования (ТАУ)**

1. Какие существуют методы моделирования САР электропривода?
2. Каковы методы и принципы аналогового моделирования?
3. Каковы методы и принципы цифрового моделирования?
4. Каковы особенности структурного метода моделирования?
5. Каковы свойства идеального операционного усилителя? Его основные характеристики.
6. Перечислите основные свойства типовых линейных звеньев систем автоматического регулирования.
7. По какому принципу реализуется нелинейное звено в программе структурного моделирования?

#### **Тема 2. Моделирование структурных схем на ЭВМ в среде MatLab Simulink**

1. Поясните методику составления и преобразования структурных систем.
2. Для чего нужен задатчик интенсивности (ЗИ) и из каких типовых звеньев он состоит?
3. Рассчитайте параметры ЗИ для ускорения (спадания) выходного сигнала с граничным темпом 10 В/с.

#### **Тема 3. Моделирование основных элементов систем автоматизированного электропривода**

1. Структурная схема двигателя постоянного тока независимого возбуждения (ДПТ с НВ) при  $k_{Фн} = \text{const}$ . Расчет параметров структурной схемы ДПТ с НВ, реализация в среде MatLab Simulink.
2. Как реализовать активную и реактивную статические нагрузки для ДПТ с НВ в среде структурного моделирования MatLab Simulink?
3. Структурная схема ДПТ с НВ при двухзонном регулировании скорости. Расчет параметров структурной схемы, реализация в среде MatLab Simulink.
4. Как вывести временные диаграммы требуемых координат электропривода на экран монитора в среде MatLab Simulink?
5. Каким образом в среде MatLab Simulink выбирается шаг и метод счета?

## Приложение 2

### а) Планируемые результаты обучения и оценочные средства для проведения промежуточной аттестации:

Код индикатора	Индикатор достижения компетенции	Оценочные средства
ОПК-4 : Способен использовать методы анализа и моделирования электрических цепей и электрических машин		
ОПК-4.1	Способен оценивать параметры нормальных и аварийных режимов электрических цепей и машин с использованием методов анализа и моделирования	<p><b>Тестовые вопросы для подготовки к зачету:</b> Укажите вариант(ы) интегрирующего звена(ев)</p> <p>1) <math>W(p) = \frac{10}{5 \cdot p + 1}</math></p> <p>2) <math>W(p) = \frac{4 \cdot p}{100 \cdot p + 1}</math></p> <p>3) <math>W(p) = 23 \cdot \frac{1}{p}</math></p> <p>4) <math>W(p) = 5 \cdot \frac{10}{p}</math></p> <p>5) <math>W(p) = 7 \cdot p</math></p> <p>Укажите вариант(ы) апериодического звена(ев) 1-го порядка</p> <p>1) <math>W(p) = \frac{10 \cdot p}{55 \cdot p + 1}</math></p> <p>2) <math>W(p) = \frac{4,5}{100 \cdot p + 1}</math></p> <p>3) <math>W(p) = \frac{3 \cdot p + 1}{9 \cdot p}</math></p> <p>4) <math>W(p) = \frac{10}{p}</math></p> <p>5) <math>W(p) = 7 \cdot p \cdot \frac{1}{p}</math></p> <p>Укажите вариант(ы) инерционного звена(ев)</p> <p>1) <math>W(p) = \frac{10 \cdot p}{55 \cdot p + 1}</math></p> <p>2) <math>W(p) = \frac{4,5}{100 \cdot p^2 + 1}</math></p> <p>3) <math>W(p) = \frac{3 \cdot p + 1}{9 \cdot p}</math></p> <p>4) <math>W(p) = \frac{10}{p}</math></p>

5) Нет ответа

Укажите вариант(ы) безинерционного звена(ев)

1)  $W(p) = \frac{10 \cdot p}{55 \cdot p + 1}$

2)  $W(p) = \frac{4,5}{100 \cdot p^0 + 1}$

3)  $W(p) = \frac{3 \cdot p + 1}{9 \cdot p}$

4)  $W(p) = 10$

5)  $W(p) = 7 \cdot p \cdot \frac{1}{p}$

Укажите вариант(ы) апериодического звена(ев) 2-го порядка

1)  $W(p) = 10$

2)  $W(p) = \frac{7,5}{10 \cdot p + 1}$

3)  $W(p) = \frac{10 \cdot p + 1}{0,01 \cdot p}$

4)  $W(p) = \frac{1}{5 \cdot p^2 + 1}$

5)  $W(p) = \frac{10^3}{3 \cdot p^2 + 6}$

Укажите вариант(ы) колебательного звена(ев)

1)  $W(p) = \frac{10 \cdot p}{55 \cdot p + 1}$

2)  $W(p) = \frac{4,5 \cdot p}{100 \cdot p^2 + 6 \cdot p + 1}$

3)  $W(p) = \frac{3 \cdot p + 1}{9 \cdot p}$

4)  $W(p) = \frac{10}{p}$

5)  $W(p) = 7 \cdot p \cdot \frac{1}{p}$

Укажите вариант(ы) ПИ-звена(ев)

1)  $W(p) = \frac{10}{5 \cdot p + 1}$

2)  $W(p) = \frac{4 \cdot p}{100 \cdot p + 1}$

3)  $W(p) = 23 + \frac{1}{p}$

$$W(p) = 5 \cdot \frac{10}{p}$$

$$4) W(p) = 7 \cdot p + 1$$

Укажите вариант(ы) идеально дифференцирующего звена(ев)

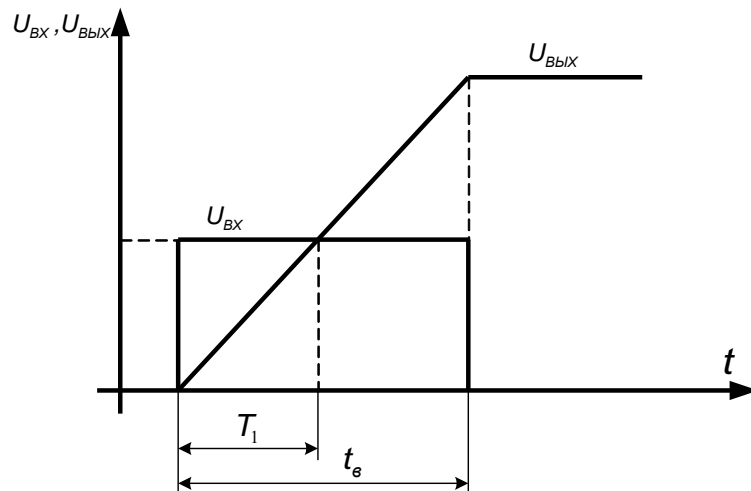
$$1) W(p) = \frac{10 \cdot p}{55 \cdot p^2 + 1}$$

$$2) W(p) = \frac{4,5}{100 \cdot p^2 + 1}$$

$$3) W(p) = \frac{3 \cdot p + 1}{9 \cdot p}$$

$$4) W(p) = 10 \cdot p$$

$$5) W(p) = 7 \cdot \frac{1}{p}$$



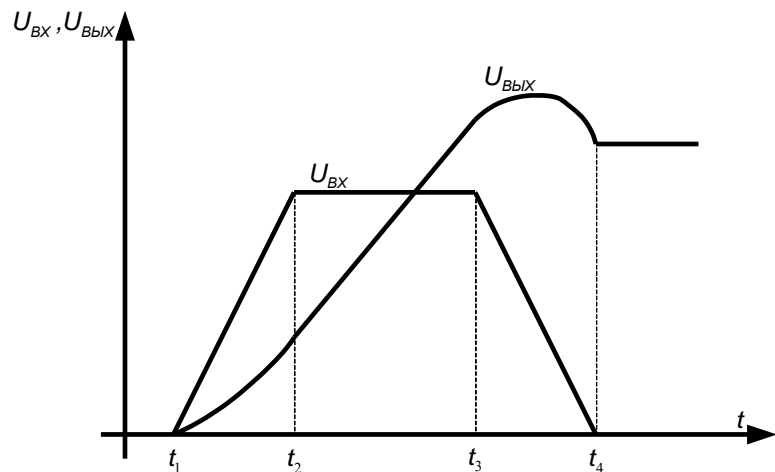
Переходные процессы какого звена представлены на рисунке?  
Укажите правильный(ые) вариант(ы) ответа(ов).

- 1) Аperiodическое звено 1-го порядка
- 2) Аperiodическое звено 2-го порядка
- 3) Аperiodическое звено 3-го порядка
- 4) Инерционное звено
- 5) Безинерционное звено
- 6) Пропорциональное звено
- 7) Интегрирующее звено
- 8) Пропорционально-интегрирующее звено
- 9) Идеальное дифференцирующее звено
- 10) Реальное дифференцирующее звено
- 11) Колебательное звено

Переходные процессы какого звена представлены на рисунке?  
Укажите правильный(ые) вариант(ы) ответа(ов).

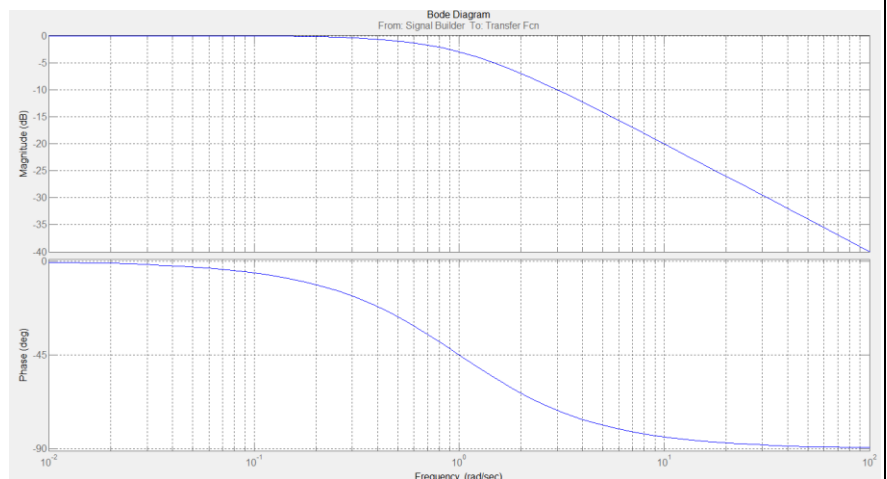
- 1) Аperiodическое звено 1-го порядка
- 2) Аperiodическое звено 2-го порядка
- 3) Аperiodическое звено 3-го порядка

- 4) Инерционное звено
- 5) Безинерционное звено
- 6) Пропорциональное звено
- 7) Интегрирующее звено
- 8) Пропорционально-интегрирующее звено
- 9) Идеальное дифференцирующее звено
- 10) Реальное дифференцирующее звено
- 11) Колебательное звено



Частотная характеристика какого звена приведена на рисунке?

- 1) Аперiodическое звено 1-го порядка
- 2) Аперiodическое звено 2-го порядка
- 3) Аперiodическое звено 3-го порядка
- 4) Инерционное звено
- 5) Безинерционное звено
- 6) Пропорциональное звено
- 7) Интегрирующее звено
- 8) Пропорционально-интегрирующее звено
- 9) Идеальное дифференцирующее звено
- 10) Реальное дифференцирующее звено
- 11) Колебательное звено



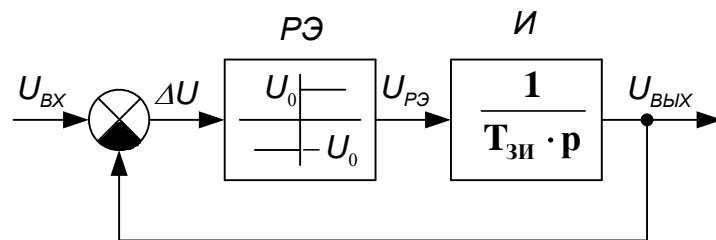
Задатчик интенсивности служит для:

- 1) Ограничения темпа нарастания (спадания) входного сигнала

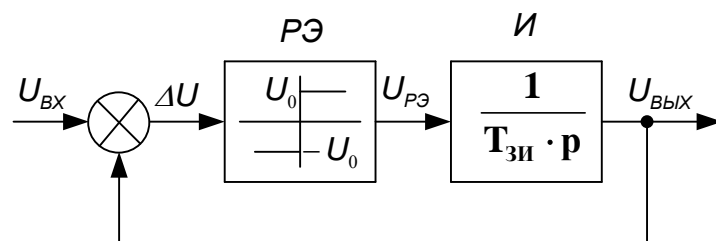
- 2) Ограничения выходного сигнала относительно входного
- 3) Ограничения входного сигнала относительно выходного
- 4) Задания интенсивности выходного сигнала, относительно входного
- 5) Задания интенсивности входного сигнала относительно выходного

Выберите верную структурную схему задатчика интенсивности

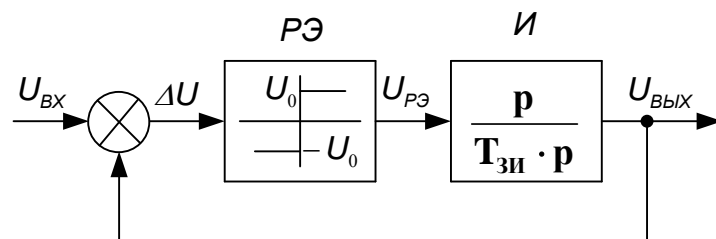
1)



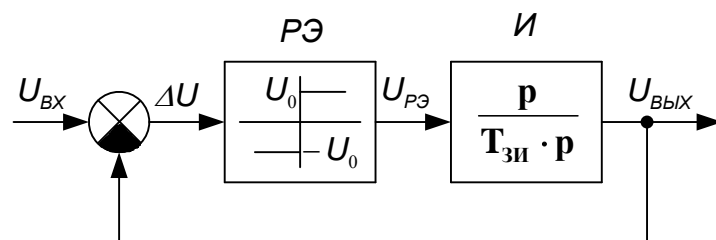
2)



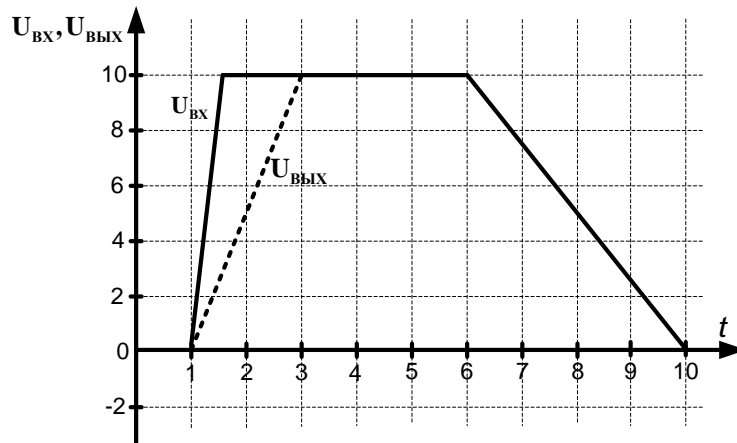
3)



4)



Чему будет равно  $U_0$ , если постоянная времени  $T_{зи} = 1,5$  с



- 1)  $U_0=8$  В
- 2)  $U_0=10$  В
- 3)  $U_0=6$  В
- 4)  $U_0=7$  В

Форсировка это:

- 1) Кратковременное увеличение напряжения на ОВ двигателя для уменьшения времени нарастания тока ОВ до номинального значения
- 2) Кратковременное увеличение напряжения на обмотке якоря двигателя для уменьшения времени нарастания тока в обмотке якоря до номинального значения
- 3) Кратковременное увеличение напряжения на ОВ двигателя для увеличения времени нарастания тока ОВ до номинального значения
- 4) Кратковременное увеличение напряжения на ОВ двигателя для увеличения времени нарастания тока ОВ до номинального значения

Коэффициент форсировки (альфа) показывает:

- 1) Во сколько раз увеличено напряжение на ОВ во время форсировки
- 2) Во сколько раз уменьшено время форсировки ОВ
- 3) Во сколько раз уменьшено напряжение на ОВ во время форсировки
- 4) Во сколько раз увеличен ток ОВ во время форсировки
- 5) Во сколько раз увеличен поток ОВ во время форсировки

Двигатель независимого возбуждения работает в номинальном режиме. Как изменятся ток якоря  $I_a$ , скорость двигателя  $W_{дв}$  и электромагнитный момент двигателя  $M_{дв}$ , если напряжение на обмотке возбуждения  $U_{ов}$  увеличили в 2 раза?

- а) Практически не изменятся
- б) Увеличатся в 2 раза
- в) Уменьшатся в 2 раза
- г)  $I_a$  увеличится в 2 раза  $W_{дв}$  и  $M_{дв}$  не изменятся
- д)  $I_a$  уменьшится в 2 раза  $W_{дв}$  и  $M_{дв}$  не изменятся

ОПК-4.2

Разрабатывает мероприятие

**Тестовые вопросы для подготовки к зачету:**

Двигатель независимого возбуждения работает в номинальном режиме. Как изменятся ток якоря  $I_a$ , скорость двигателя  $W_{дв}$  и

по  
улучшению  
показателей  
качества  
работы  
электрическ  
их цепей и  
машин

электромагнитный момент двигателя  $M_{дв}$ , если напряжение на обмотке возбуждения  $U_{ов}$  увеличили в 2 раза?

- а) Практически не изменятся
- б) Увеличатся в 2 раза
- в) Уменьшатся в 2 раза
- г)  $I_a$  увеличится в 2 раза  $W_{дв}$  и  $M_{дв}$  не изменятся
- д)  $I_a$  уменьшится в 2 раза  $W_{дв}$  и  $M_{дв}$  не изменятся

Поясните явление гистерезиса магнитной системы ОВ.

- а) Явление гистерезиса заключается в том, что изменение магнитной индукции запаздывает от изменения намагничивающего поля
- б) Явление гистерезиса заключается в том, что изменение намагничивающего поля запаздывает от изменения магнитной индукции
- в) Явление гистерезиса заключается в том, что изменение тока намагничивания запаздывает от изменения намагничивающего поля

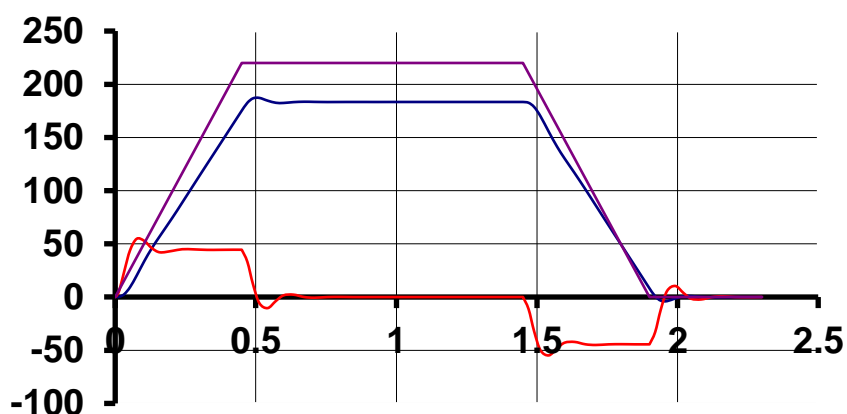
Как изменится индуктивность катушки  $L$ , если намотать её на металлический сердечник?

- а) Индуктивность катушки увеличится за счет того, что железо является усилителем магнитного поля
- б) Индуктивность катушки останется неизменным, т.к. число витков катушки не изменилось
- в) Реактивное сопротивление катушки увеличится, т.к. железный сердечник имеет свойство размагничивать поле
- г) Индуктивность катушки уменьшится за счет того, что железо является усилителем магнитного поля

В каких пределах можно уменьшать поток ОВ?

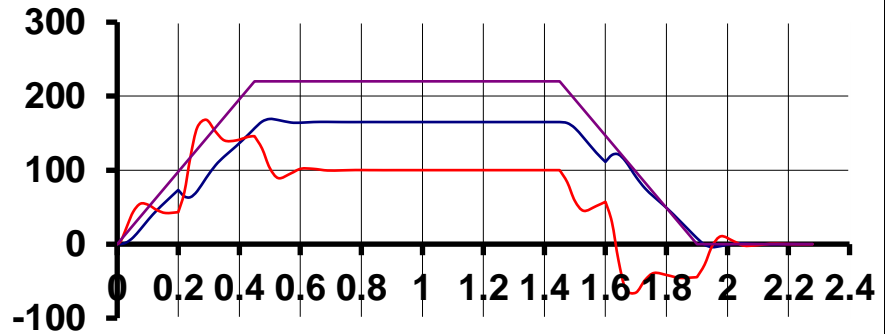
- а) В пределах от минимального до максимального значения, оговоренных в паспортных данных двигателя
- б) В пределах от нуля до максимального значения, оговоренных в паспортных данных двигателя
- в) В пределах от нуля до номинального значения, оговоренных в паспортных данных двигателя
- г) В пределах от номинального до максимального значения, оговоренных в паспортных данных двигателя

Что за эксперимент представлен на рисунке?



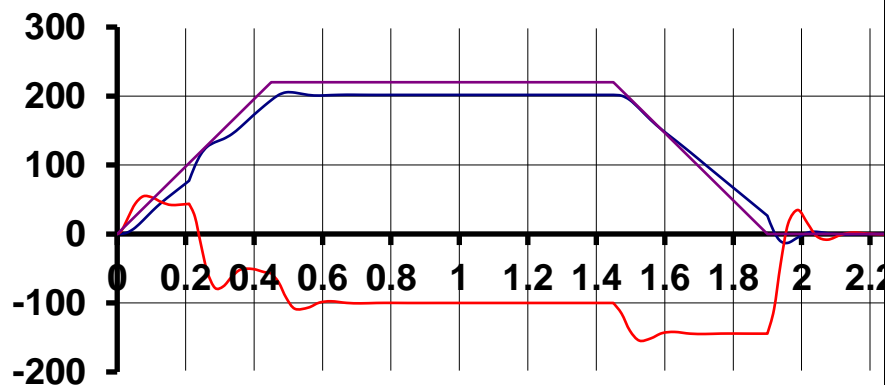
- 1) Разгон, работа, торможение на х/х
- 2) Разгон, работа, торможение с активной нагрузкой на валу двигателя
- 3) Разгон, работа, торможение с реактивной нагрузкой на валу двигателя
- 4) Наброс нагрузки в статическом режиме работы двигателя
- 5) Наброс нагрузки во время разгона двигателя

В каком режиме работает двигатель в момент времени  $t = c$ ?



- 1) Двигательный режим
- 2) Рекуперативное торможение
- 3) Торможение противовключением
- 4) Динамическое торможение
- 5) Холостой ход

Поясните работу двигателя на участке времени  $t = c$ .



- 1) Разгон в двигательном режиме
- 2) Разгон в генераторном режиме
- 3) Статический двигательный режим
- 4) Статический генераторный режим
- 5) Торможение под нагрузкой (двиг. режим)
- 6) Торможение без нагрузки (генер. режим)

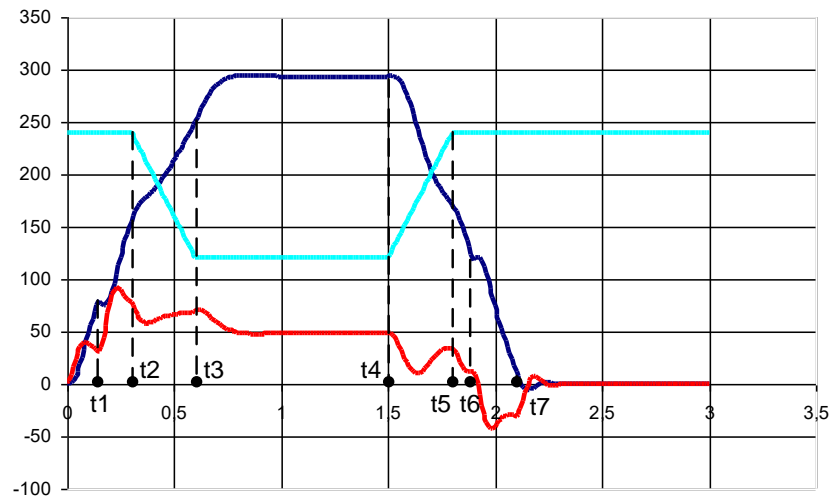
Какая перегрузочная способность по току у двигателей краново-металлургической серии?

- 1) 1,5
- 2) 2,5
- 3) 3
- 4) 5

Двигатель работал в номинальном режиме. Как изменятся  $I_{\Delta}$ ,  $W_{дв}$ ,  $M_{дв}$ , если поток двигателя уменьшить в 2 раза?

- а)  $I_{я}$  - увеличится,  $W_{дв}$  - увеличится,  $M_{дв}$  – уменьшится
- б)  $I_{я}$  - уменьшится,  $W_{дв}$  - увеличится,  $M_{дв}$  - уменьшится
- в)  $I_{я}$  - уменьшится,  $W_{дв}$  - уменьшится,  $M_{дв}$  - уменьшится
- г)  $I_{я}$  - уменьшится,  $W_{дв}$  - уменьшится,  $M_{дв}$  - увеличится

В какой момент времени произошел наброс нагрузки?  
 В какой момент времени произошел сброс нагрузки?



**б) Порядок проведения промежуточной аттестации, показатели и критерии оценивания:**

Промежуточная аттестация по дисциплине «Моделирование в электроприводе» включает теоретические вопросы, позволяющие оценить уровень усвоения обучающимися знаний, и практические задания, выявляющие степень сформированности умений и владений.

**Показатели и критерии промежуточной аттестации:**

- на оценку «отлично» (5 баллов) – обучающийся демонстрирует высокий уровень сформированности компетенций, всестороннее, систематическое и глубокое знание учебного материала, свободно выполняет практические задания, свободно оперирует знаниями, умениями, применяет их в ситуациях повышенной сложности.
- на оценку «хорошо» (4 балла) – обучающийся демонстрирует средний уровень сформированности компетенций: основные знания, умения освоены, но допускаются незначительные ошибки, неточности, затруднения при аналитических операциях, переносе знаний и умений на новые, нестандартные ситуации.
- на оценку «удовлетворительно» (3 балла) – обучающийся демонстрирует пороговый уровень сформированности компетенций: в ходе контрольных мероприятий допускаются ошибки, проявляется отсутствие отдельных знаний, умений, навыков, обучающийся испытывает значительные затруднения при оперировании знаниями и умениями при их переносе на новые ситуации.
- на оценку «неудовлетворительно» (2 балла) – обучающийся демонстрирует знания не более 20% теоретического материала, допускает существенные ошибки, не может показать интеллектуальные навыки решения простых задач.
- на оценку «неудовлетворительно» (1 балл) – обучающийся не может показать знания на уровне воспроизведения и объяснения информации, не может показать интеллектуальные навыки решения простых задач.

Обучающийся получает отметку «зачтено» при условии выполнения и защиты всех предусмотренных лабораторных работ на оценку не ниже «удовлетворительно».

